

2nd class constraint system에서는 디랙괄호로 양자화가 가능했다.

질문) 그럼 1st class에서는 양자화가 힘든가?

질문) 이전에는 푸아송괄호를 바로 Lie bracket으로 바꾸는게 양자화라고 들었는데...

오늘은 phase space의 특성을 이야기하자

$\{q_i\}$ 와 $\{p_i\}$ 가 직교한다는게 무슨 의미인지, 나중에 논의하자.

해밀턴 역학에서는 $\{q_i\}$ 와 $\{p_i\}$ 가 phase space를 이룬다.

오늘은 수업을 리우빌 정리를 다룬다.

time evolution이 해밀토니안으로 주어지면, phase space에서 2N 차원의 부피 dV 를 지정하여 (이것은 여러 상태들의 집합이다. 각각 상태는 $(\{q_i\}, \{p_i\})$ 의 벡터로 나타낼 수 있다) 이 부피 속에 있던 상태들이 시간이 지난 뒤 phase space의 어느 위치로 이동하는지 볼 수 있다.

이 때 부피는 보존되며, 압축할 수 없다.

증명 $\longrightarrow dV|_t = dq_1 \cdots dq_N dp_1 \cdots dp_N |_t$.

시간이 dt 만큼 지난 시점, 좌표계를 변환한다.

$q_i \longrightarrow \tilde{q}_i, \quad p_i \longrightarrow \tilde{p}_i$

$\tilde{q}_i = q_i + \dot{q}_i dt = q_i + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial p_i} dt, \quad \tilde{p}_i = p_i + \dot{p}_i dt = p_i - \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial q_i} dt$.

$d\tilde{V} = d\tilde{q}_1 \cdots d\tilde{q}_N d\tilde{p}_1 \cdots d\tilde{p}_N = (\det J) dq_1 \cdots dq_N dp_1 \cdots dp_N = (\det J) dV$

$$J = \begin{pmatrix} \frac{\partial \tilde{q}_1}{\partial q_1} & \cdots & \frac{\partial \tilde{q}_1}{\partial q_N} & \frac{\partial \tilde{q}_1}{\partial p_1} & \cdots & \frac{\partial \tilde{q}_1}{\partial p_N} \\ \vdots & & & & & \\ \frac{\partial \tilde{q}_N}{\partial q_1} & & & & & \\ \frac{\partial \tilde{p}_1}{\partial q_1} & & & & & \\ \vdots & & & & & \\ \frac{\partial \tilde{p}_N}{\partial q_1} & \cdots & \frac{\partial \tilde{p}_N}{\partial q_N} & \frac{\partial \tilde{p}_N}{\partial p_1} & \cdots & \frac{\partial \tilde{p}_N}{\partial p_N} \end{pmatrix}$$

$\det J = 1$ 이 나온다고 한다.

$\frac{\partial \tilde{q}_i}{\partial q_j} = \frac{\partial}{\partial q_j} \left(q_i + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial p_i} \right) = \delta_{ij} + \frac{\partial^2 \mathcal{L}}{\partial p_i \partial p_j} dt$

$\frac{\partial \tilde{q}_i}{\partial p_j} = \frac{\partial^2 \mathcal{L}}{\partial p_j \partial p_i} dt$

$\frac{\partial \tilde{p}_i}{\partial q_j} = - \frac{\partial^2 \mathcal{L}}{\partial q_j \partial q_i} dt$

$\frac{\partial \tilde{p}_i}{\partial p_j} = \delta_{ij} - \frac{\partial^2 \mathcal{L}}{\partial p_j \partial q_i} dt$.

$$\det J = \det \begin{pmatrix} \delta_{ij} + \frac{\partial^2 \mathcal{H}}{\partial q_j \partial p_i} dt & \frac{\partial^2 \mathcal{H}}{\partial p_j \partial p_i} dt \\ -\frac{\partial^2 \mathcal{H}}{\partial q_j \partial q_i} dt & \delta_{ij} - \frac{\partial^2 \mathcal{H}}{\partial p_j \partial q_i} dt \end{pmatrix}$$

$$|M| = \begin{pmatrix} \frac{\partial^2 \mathcal{H}}{\partial q_j \partial p_i} & \frac{\partial^2 \mathcal{H}}{\partial p_j \partial p_i} \\ -\frac{\partial^2 \mathcal{H}}{\partial q_j \partial q_i} & -\frac{\partial^2 \mathcal{H}}{\partial p_j \partial q_i} \end{pmatrix} dt.$$

$$e^{\ln \det(\mathbb{I} + dt M)} = e^{\text{Tr} \ln(\mathbb{I} + dt M)} \simeq \mathbb{I} + dt \text{Tr} M \simeq 1 + O(dt^2)$$

이로서 $d\tilde{V} \simeq dV$ 가 증명된다. (질문) determinant 구하는 동안 어떤 수학적 trick 을 사용했는가?

$\rho(q, p, t)$ 가 phase space density 일 때,

$$\int \rho(q_i, p_i, t) dq_i dp_i dt = N. \quad \rho \text{ 를 phase space 에서 적분하면}$$

입자 수 N 이 나온다.

해밀턴 방정식을 이용하여 $\rho(\{q_i, p_i\}, t)$ 의 time evolution 을 계산하자.

총 입자 수는 유지되어야 하므로,

$$\frac{d}{dt} \int \rho(\{q_i, p_i\}, t) dV = 0. \quad \longrightarrow \quad \frac{d}{dt} \rho = 0.$$

$$\begin{aligned} \frac{d}{dt} \rho &= \dot{q}_i \frac{\partial \rho}{\partial q_i} + \dot{p}_i \frac{\partial \rho}{\partial p_i} + \frac{\partial \rho}{\partial t} = \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial p_i} \frac{\partial \rho}{\partial q_i} - \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial q_i} \frac{\partial \rho}{\partial p_i} + \frac{\partial \rho}{\partial t} \\ &= \{ \rho, \mathcal{H} \} + \frac{\partial \rho}{\partial t} = 0 \end{aligned}$$

$$\therefore \frac{\partial}{\partial t} \rho = - \{ \rho, \mathcal{H} \} \quad \text{이게 바로 Liouville equation 이다.}$$

④ 보통 야무 변수 z 에 대해 $\dot{z} = \{z, \mathcal{H}\}$ 가 성립하는 것과 식의 형태가 다르다.

이런 변수를 적분해 보면 course grained information을 얻을 수 있다.

$$f(q_1, p_1, t) = \int dq_2 \dots dq_N dp_2 \dots dp_N \rho(\{q_i, p_i\}, t).$$

그러나 이런 f 에 대해 실은 푸는 것은 어렵다.

$$\left(\frac{\partial \rho}{\partial t} + \sum \frac{\partial}{\partial q_i} (\rho \dot{q}_i) + \sum \frac{\partial}{\partial p_i} (\rho \dot{p}_i) - \rho \left(\frac{\partial^2 H}{\partial q_i^2} + \frac{\partial^2 H}{\partial p_i^2} \right) + \nabla \cdot \mathcal{J} = 0 \right)$$

↳ 위식을 왜 언급한 건지 모르겠고, 제대로 받아 적은 게 맞는지도 모르겠다.

Stationary state는 $\frac{\partial \rho}{\partial t} = 0$, 쉽게 구할 수 있다.

$\rho(\{q_i\}) = 0$ 이므로, ρ 가 온통 q 에 대한 함수가 된다. 증명도 쉽다.

$$\rho(q_1, \dots, q_N)$$

$$\frac{\partial \rho}{\partial t} = - \frac{\partial \rho}{\partial q_i} \frac{\partial q_i}{\partial t} + \frac{\partial \rho}{\partial p_i} \frac{\partial p_i}{\partial t} = - \frac{\partial \rho}{\partial q_i} \frac{\partial q_i}{\partial t} + \frac{\partial \rho}{\partial p_i} \frac{\partial p_i}{\partial t} = 0.$$

내 생각) $\frac{\partial \rho}{\partial t} = 0$ 는 아마 stationary condition을 의미
여기서 equilibrium 조건을 넣으면 $\rho = \rho_0 e^{-\beta H}$ 가 나올 거다.

Poincaré recurrence theorem.

phase space에서 initial state 역할을 하는 점 $P_0 = \{q_0, p_0\}$ 중 생각
그것의 이웃에 대해, D_0 라 하자. $P_0 \in D_0$.

유한 시간 이내에, D_0 내부 임의의 한 점은 다시 D_0 로 돌아온다.

이것이 성립할 조건은 전체 phase space가 유한한 것,

즉 전체 에너지가 보존되어야 한다는 조건이 필요,

성립하는 이유는 해밀턴 역학이 time-reversal 하기 때문이다.

이것은 열역학 2법칙을 위반하는 것처럼 보이나, 실제로는 아니란 것을
고학기에 배울 것이다.

① 이제부터 해밀턴 방정식을 푸는 방법을 논의할 것이다.
 Canonical transformation 에 대해 알아보자.

$$\text{한 상태 } X = \{q_1, \dots, q_N, p_1, \dots, p_N\}^T = \{ \vec{q}, \vec{p} \}^T$$

$$\vec{q} = \{ q_1, \dots, q_N \} \quad \vec{p} = \{ p_1, \dots, p_N \}$$

이라고 정고,

$$\left\{ \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \vec{q}} \right\} = \left\{ \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial q_1}, \dots, \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial q_N} \right\}^T \text{ 의 } N\text{-component column vector}$$

$$\left\{ \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \vec{p}} \right\} = \left\{ \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial p_1}, \dots, \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial p_N} \right\}^T \text{ 의 } N\text{-component column vector}$$

matrix J 가 $2N$ -by- $2N$ matrix 인데,

$$J = \begin{pmatrix} 0 & \mathbb{I} \\ -\mathbb{I} & 0 \end{pmatrix} \text{ 꼴로 이루어져 있고, 각 4개의 block은 } N \times N \text{ matrix}$$

그럼 해밀턴 방정식은 이렇게 matrix 꼴로 나타낼 수 있다.

$$\dot{X} = J \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial X}, \quad \begin{pmatrix} \dot{\vec{q}} \\ \dot{\vec{p}} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & \mathbb{I} \\ -\mathbb{I} & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \vec{q}} \\ \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \vec{p}} \end{pmatrix}$$

어떤 transform 이 여전히 이 식을 만족할까.

$$q_i \rightarrow Q_i(q_i, p_i)$$

$$p_i \rightarrow P_i(q_i, p_i)$$

이런 transform 에 의한 matrix 를 M 이라 두자.

M 은 아마 Jacobian matrix ?

$$[M]_{lk} =$$

$$\text{만약 } M \cdot J \cdot M^T = J \text{ 를 성립하면,}$$

이건 symplectic transform 이라 부른다.