

미분기하, symplectic geometry 를 시작한다.

우리는 얼마 안 가 맥스웰 방정식은 differential form 으로 나타내는 법을 알게 될 것이다.

교수님이 \odot 스티너라는 걸 언급했다. 이게 뭐지?

< Vector field란 뭔가? >

$$U \in \mathbb{R}^n, x \in U, \quad x = (x_1, \dots, x_n)$$

tangent space of U : $T_x U := \{x\} \times \mathbb{R}^n = \{(x, v) \mid v \in \mathbb{R}^n\}$

x 는 point 를 나타내고, v 는 velocity vector 를 나타내며,

(x, v) 는 tangent vector 를 나타낸다.

이것은 linear structure 를 가진다.

$$\lambda_1 (x, v) + \lambda_2 (x, w) = (x, \lambda_1 v + \lambda_2 w)$$

γ 는 시간이라는 매개변수를 manifold 위의 한 점으로 mapping 하는 함수, 운동 그 자체.

$$\begin{aligned} \gamma: (t_0, t_1) &\longrightarrow U \subset \mathbb{R}^n \\ t &\longmapsto \gamma(t) \end{aligned}$$

γ 도 tangent vector 를 정의할 수 있다.

$$\left(x = \gamma(t), \quad v = \frac{d\gamma(t)}{dt} \right) \in T_{\gamma(t)} U$$

V 가 U 위의 vector field 일 때,

$$\begin{aligned} V: U &\longrightarrow T_x U \\ x &\longmapsto V(x) = (x, v(x)) \end{aligned}$$

$$\frac{\partial}{\partial x_1} \Big|_x = (x, (1, 0, 0, \dots, 0))$$

$$\frac{\partial}{\partial x_i} \Big|_x = (x, (\delta_{1i}, \delta_{2i}, \dots, \delta_{ni}))$$

i 방향으로만 속도가 1인 v

모든 $x \in U$ 에 대해, $\frac{\partial}{\partial x^1}, \frac{\partial}{\partial x^2}, \dots, \frac{\partial}{\partial x^n}$ 들을 $T_x U$ 의 basis 를 이룬다.

모든 벡터장은 이렇게 나타낼 수 있다.

아인슈타인 summation convention.

$$V = V^i(x) \frac{\partial}{\partial x^i}$$

앞으로 $\frac{\partial}{\partial x^i}$ 를 가끔 ∂_i 라고 표기하자.

상미방을 벡터장과 연관지어 보자.

~~상미방~~ 운동방정식을 따르는 궤적, 미방의 해는 곧, 벡터장의 흐름을 따르는 입자이다.

<integral curve>

Let $I \subset \mathbb{R}$ be the open interval

$$\gamma: I \rightarrow U \subset \mathbb{R}^n, \quad \frac{d\gamma(t)}{dt} = V(\gamma(t))$$

for each $t \in I$.

이런 곡선은 integral curve of the vectorfield V on U 라고 부른다.

$$\gamma_i(t) = t (\delta_{i1}, \delta_{i2}, \delta_{i3}, \dots, \delta_{in})$$

이 $\gamma_i(t)$ 는 $\frac{\partial}{\partial x^i}$ 를 위한 integral curve 이다.

Theorem V 가 local domain \mathcal{U} 에서 smooth vector field 라면,
 for the each point $x_0 \in \mathcal{U}$, there exist an integral
 curve, $\gamma: (-\epsilon, \epsilon) \rightarrow \mathcal{U}$, such that $\gamma_0 = x_0$
 any two such integral curves meeting at x_0 ,
 are equal on the cross section of their domain.

이것은 아마 ODE solution의 existence and uniqueness 에 의한
 성질이다.

$$\frac{d}{dt} \gamma(t) = V(\gamma(t)) \rightarrow \text{이게 ODE 이다.}$$

$$\gamma(t) = (\gamma^1(t), \dots, \gamma^n(t))$$

$$V(x) = V^1(x) \frac{\partial}{\partial x^1} + \dots + V^n(x) \frac{\partial}{\partial x^n}$$

$$\frac{\partial \gamma^1(t)}{\partial t} = V^1(\gamma(t)), \quad \frac{\partial \gamma^2(t)}{\partial t} = V^2(\gamma(t)) \dots \frac{\partial \gamma^n(t)}{\partial t} = V^n(\gamma(t))$$

예시) $\mathcal{H}(p, q)$ 가 phase space 에서 해밀토니언을 나타낸다 치자.

해밀톤 방정식은 integral curve를 만들어 낸다.

이를 결정하는 vector field는,

$$V(q, p) = \dot{q}^i \frac{\partial}{\partial q^i} + \dot{p}_i \frac{\partial}{\partial p_i} \rightarrow \dot{q}^i \text{가 } \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial p_i} \text{의 역할} \text{을 하는 거다}$$

$$= \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial p_i} \frac{\partial}{\partial q^i} - \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial q^i} \frac{\partial}{\partial p_i}$$

벡터장 그 자체는 \mathcal{U} 위에 있는 함수에 대한 미분 연산자로 작용한다.

$$V(g) = V^i(x) \frac{\partial g}{\partial x^i} \quad V(f)(x) = V^i(x) \frac{\partial f}{\partial x^i} \Big|_x$$

이 연산자는 라이프니츠 규칙을 만족. $V(fg) = fV(g) + V(f)g$
 역함의 모든 특성은 위상 공간의 기하가 결정한다.

미분 연산자를 이해하는 기하학적 방법

Let $f \in C^\infty$ $x_0 \in \mathcal{U}$, $\gamma: (-\epsilon, \epsilon) \rightarrow \mathcal{U}$, $\gamma(0) = x_0$

then, $V(f)(x_0) = \frac{d}{dt} \Big|_{t=0} f(\gamma(t))$ 이따, $V(\gamma(t)) = \frac{d}{dt} \gamma(t)$

$$\text{RHS: } \frac{d}{dt} f(r(t)) = \sum_i \frac{dr^i(t)}{dt} \frac{\partial f}{\partial x^i} \Big|_{r(t)} = \sum_i V^i(r(t)) \frac{\partial f}{\partial x^i}(r(t))$$

그냥 chain rule 인 것이다.

f 라는 양수가 integral curve를 따라갈 때 얼마나 바뀌나?

$\text{Vect}(U)$ 는 U 위에서 있는 smooth vector field의 공간.

$$V = V^i \frac{\partial}{\partial x^i}, \quad W = W^j \frac{\partial}{\partial x^j}$$

< Lie bracket >

$$[V, W] : (C^\infty(U), C^\infty(U)) \rightarrow C^\infty(U)$$

$$[V, W]f = V(W(f)) - W(V(f))$$

양자에서 commutator 라는 개념이 비슷.

$$\textcircled{1} [V, W]C = 0 \quad \text{for any constant } C.$$

$$\begin{aligned} \textcircled{2} [V, W]fg &= V(W(fg)) - W(V(fg)) \\ &= V(fW(g) + gW(f)) - W(fV(g) + gV(f)) \\ &= fV(W(g)) + V(f)W(g) + V(g)W(f) + gV(W(f)) \\ &\quad - W(f)V(g) - fW(V(g)) - W(g)V(f) - gW(V(f)) \end{aligned}$$

$$= f[V, W]g + g[V, W]f$$

$$[V, W]f = V^i \frac{\partial}{\partial x^i} \left(W^j \frac{\partial f}{\partial x^j} \right) - W^j \frac{\partial}{\partial x^j} \left(V^i \frac{\partial f}{\partial x^i} \right)$$

$$= \left(V^i \frac{\partial W^j}{\partial x^i} - W^j \frac{\partial V^i}{\partial x^i} \right) \frac{\partial f}{\partial x^j}$$

$$[V, W] = \left(V^i \frac{\partial W^j}{\partial x^i} - W^j \frac{\partial V^i}{\partial x^i} \right) \frac{\partial}{\partial x^j}$$

Lie bracket 성질

- ① bilinear 하다
- ② skew symmetry $[W, V] = -[V, W]$
- ③ Jacobi identity \rightarrow 이게 항상, 연산의 consistency를 만든다.

$$[A, [B, C]] + [B, [C, A]] + [C, [A, B]] = 0$$

$\mathcal{V} = e^{iV \cdot E_V}$ 라고 두고, $(\mathcal{V} \cdot \mathcal{W}) \mathcal{Y} = \mathcal{V} (\mathcal{W} \mathcal{Y})$ 이렇게 교환 법칙이 성립한다고 두면, generator V, W, T 에 대해 $[V, [W, T]] + [W, [T, V]] + [T, [V, W]] = 0$ 가 성립함을 볼 수 있다.

\rightarrow 직접 증명 나중에 해 보기!

\langle Tangent map, push forward \rangle

let $U_1 \in \mathbb{R}^n, U_2 \in \mathbb{R}^m$ be two open subsets
 둘의 coordinate 를 이렇게 나타내자.

$$U_1: x = (x^1, \dots, x^n) \quad U_2: y = (y^1, \dots, y^m)$$

φ 라는 smooth map 은 U_1 에서 U_2 로 가는 mapping.

$$\varphi: U_1 \rightarrow U_2$$

$$x \mapsto y = \varphi(x)$$

$$(y^1 = \varphi^1(x), y^2 = \varphi^2(x), \dots, y^m = \varphi^m(x))$$

$$\therefore y^i = \varphi^i(x)$$

이를 이용해 tangent vector 를 mapping 하는 φ_* 를 정의.

$$\varphi_*: T_x U_1 \rightarrow T_{\varphi(x)} U_2$$

$T_x U_1$ 의 basis 를 φ_* 가 어떻게 mapping 하는지,

$$\varphi_* \left(\frac{\partial}{\partial x^i} \right) = \frac{\partial y^j}{\partial x^i} \frac{\partial}{\partial y^j} = \frac{\partial \varphi^j}{\partial x^i} \frac{\partial}{\partial y^j}$$

따라서 $T_x U_1$ 에 속한 임의의 벡터 $\sum \frac{\partial}{\partial x^i}$ 에 대해,

$$\varphi_* \left(\sum_{i=1}^n \xi^i \frac{\partial}{\partial x^i} \right) = \sum_j^m \sum_i^n \xi^i \frac{\partial \varphi^j}{\partial x^i} \frac{\partial}{\partial y^j}$$

U_1 위의 커브를 하나 생각하자.

$$\gamma: I \rightarrow U_1, \quad \gamma(0) = x, \quad \gamma'(0) = \sum \xi^j = \xi^j \frac{\partial}{\partial x^j}$$

커브를 U_2 위로 옮기는 건 φ 가 한다.

$$\varphi \circ \gamma: I \rightarrow U_2 \quad \varphi(\gamma(0)) = \varphi(x)$$

이것의 $t=0$ 에서 tangent vector는

$$\begin{aligned} \underbrace{\frac{d}{dt} \Big|_{t=0} \varphi^i(\gamma(t)) \frac{\partial}{\partial y^i}} &= \xi^j \frac{\partial \varphi^i}{\partial x^j} \frac{\partial}{\partial y^i} \\ &= \frac{d}{dt} \Big|_{t=0} \varphi^i(\gamma(t)) = \left(\frac{d\gamma^j(t)}{dt} \right) \frac{\partial \varphi^i}{\partial x^j} = \xi^j \frac{\partial \varphi^i}{\partial x^j} \end{aligned}$$

$$\therefore (\varphi \circ \gamma)'(0) = \varphi_* (\gamma'(0)) = \varphi_* (\xi)$$

φ_* 는 커브의 속도를 U_1 위에서 U_2 위로 옮겨준다.

Proposition) pushing forward 도함수 할 수 처럼 연산할 수 있다.

$$\text{Let } \varphi: U_1 \rightarrow U_2, \quad \psi: U_2 \rightarrow U_3$$

$$\text{then } (\psi \circ \varphi)_* = \psi_* \circ \varphi_*$$

$$\begin{array}{ccc} T_x U_1 & \xrightarrow{\varphi_*} & T_{\varphi(x)} U_2 \\ & \searrow (\psi \circ \varphi)_* & \downarrow \psi_* \\ & & T_{\psi(\varphi(x))} U_3 \end{array}$$